

NAVEGACION

L= longitudud I= latitud

RUMBO Circular de 0° a 360°

Cuadrantal Primer cuadrante
Segundo cuadrante
Tercer cuadrante
Cuarto cuadrante

NE =
SE 180 -
SW 180 +
NW 360 -

CORRECCION TOTAL $Ct = (\pm dm) + (\pm \Delta)$

COEFICIENTE DE CORREDERA K =

Velocidad (o distancia) verdadera

Velocidad (o distancia) de corredera

ABATIMIENTO $Rs = Rv + (\pm Ab)$

DEMORA $Dv = Da + (\pm Ct)$

FORMULAS

$Ct = dm + \Delta$

$Rv = Ra + Ct \rightarrow Rm = Ra + \Delta$
 $\rightarrow Rv = Rm + dm$

$Rs = Rv + Ab$

$Dv = Da + Ct$

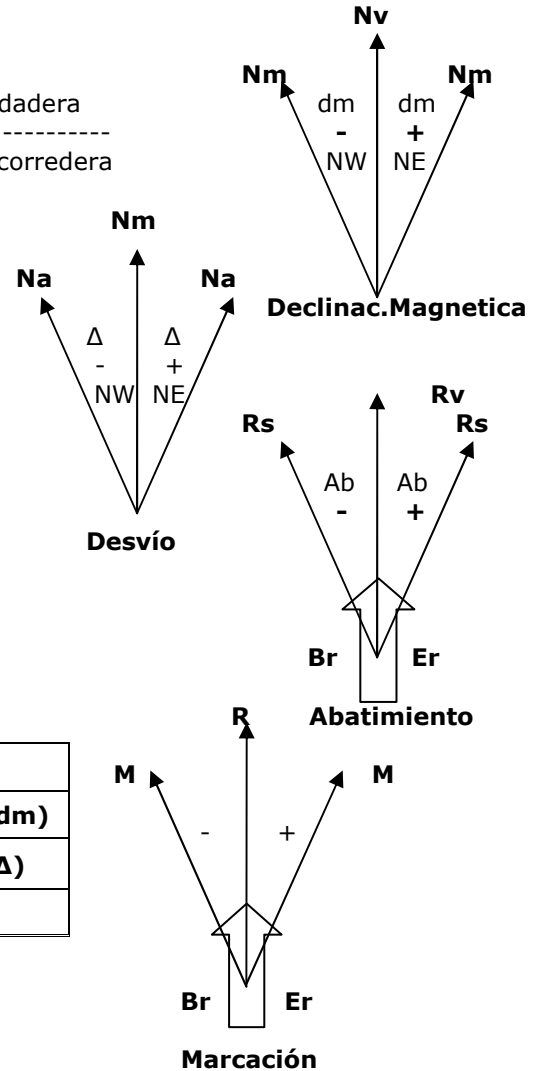
$Dv = Rv + M \rightarrow Da = Ra + M$
 $\rightarrow Dm = Rm + M$

SIGNOS

Δ y $dm \rightarrow$ NE (+)
 \rightarrow NW (-)

$Ab \rightarrow$ Er (+)
 \rightarrow Br (-)

$M \rightarrow$ Er (+)
 \rightarrow Br (-) > 180° (+)



		Rv	Ra	Rm
Obtenemos	Rv	=	$Rv = Ra + (\pm Ct)$	$Rv = Rm + (\pm dm)$
	Ra	$Ra = Rv - (\pm Ct)$	=	$Ra = Rm - (\pm \Delta)$
	Rm	$Rm = Rv - (\pm dm)$	$Rm = Ra + (\pm \Delta)$	=

